

طراحی سیستم‌های تعبیه شده Embedded System Design

فصل سوم - قسمت چهارم

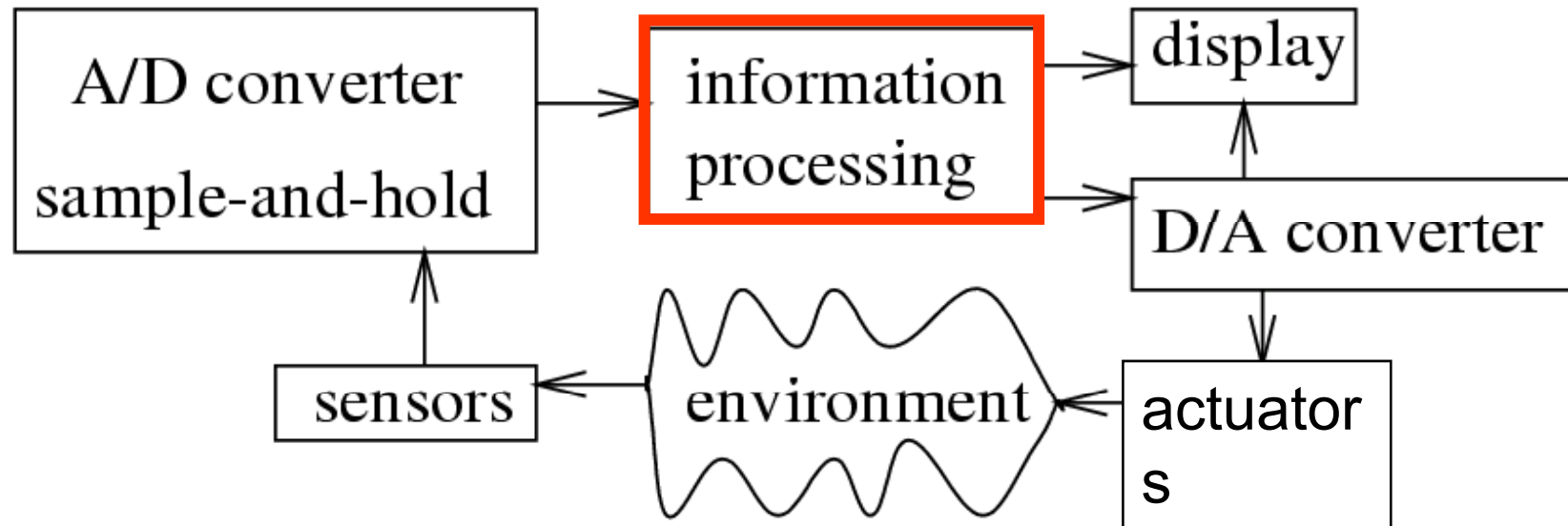
سخت افزار سیستم تعبیه شده Embedded System Hardware

کاظم فولادی
دانشکده‌ی مهندسی برق و کامپیوتر
دانشگاه تهران

kazim@fouladi.ir



Embedded System Hardware



مرور کلی

Processing units

- Power efficiency of target technologies
- ASICs
- Processors
 - Energy efficiency
 - Code size efficiency and code compaction
 - Run-time efficiency
 - DSP processors
 - Multimedia processors
 - Very long instruction word (VLIW) machines
 - Micro-controllers
- Reconfigurable Hardware
- ➔ ▪ **Memory**



حافظه Memory

برای حافظه هم **کارامدی** اهمیت دارد:

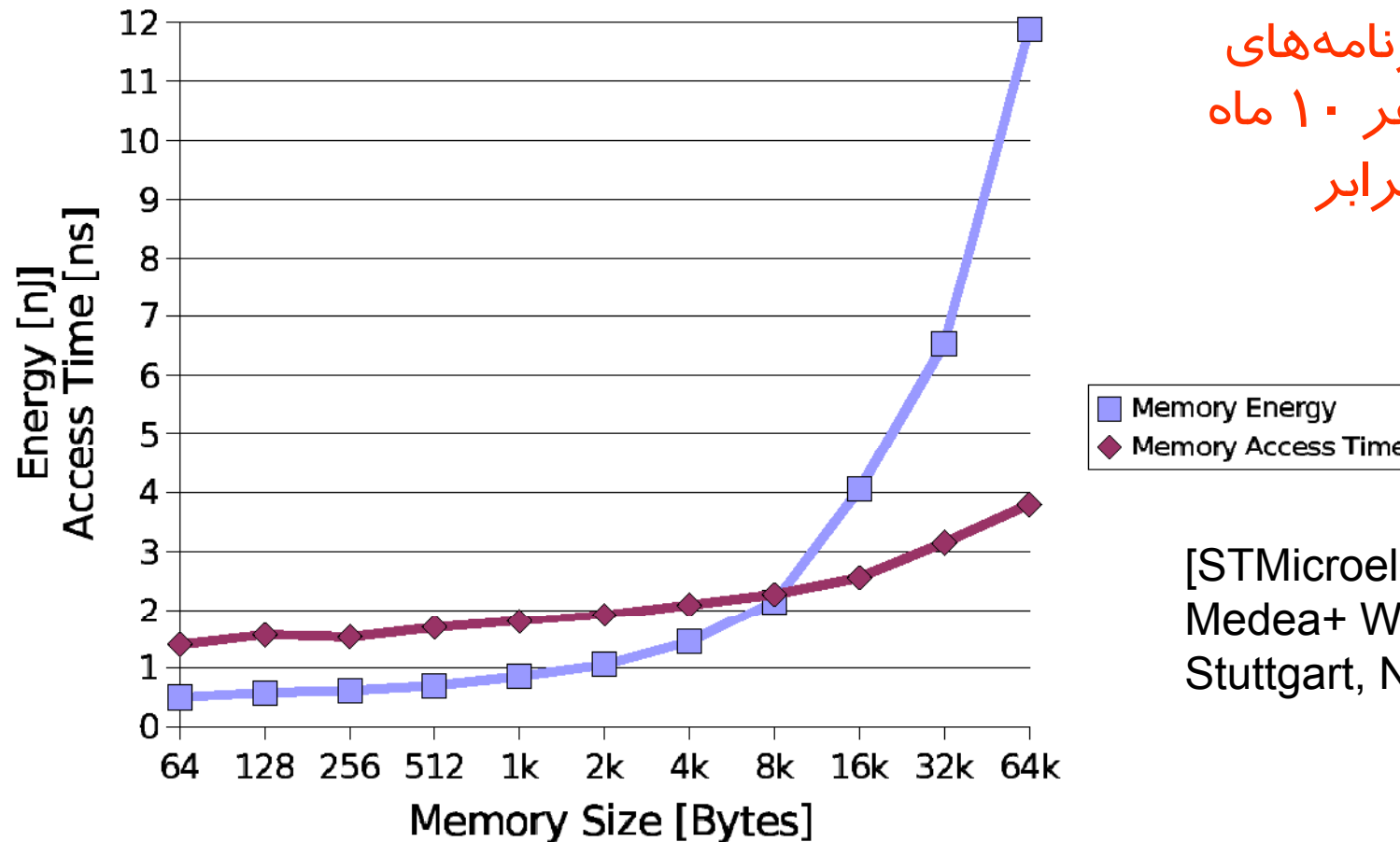
- سرعت
- کارامدی انرژی
- اندازه
- هزینه
- صفات دیگر (نامانا volatile در برابر مانا persistent)



زمان دسترسی و مصرف انرژی با افزایش اندازه حافظه افزایش می‌یابد

Access times and energy consumption increases with the size of the memory

Example (CACTI Model):



«هم‌اکنون، اندازه‌ی برخی از برنامه‌های کاربردی هر ۱۰ ماه یک بار دو برابر می‌شود»

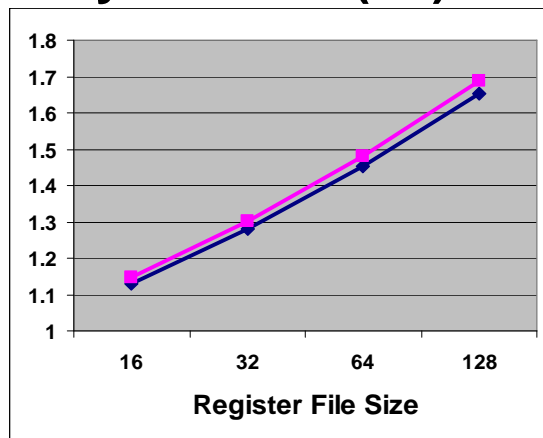
[STMicroelectronics, Medea+ Workshop, Stuttgart, Nov. 2003]



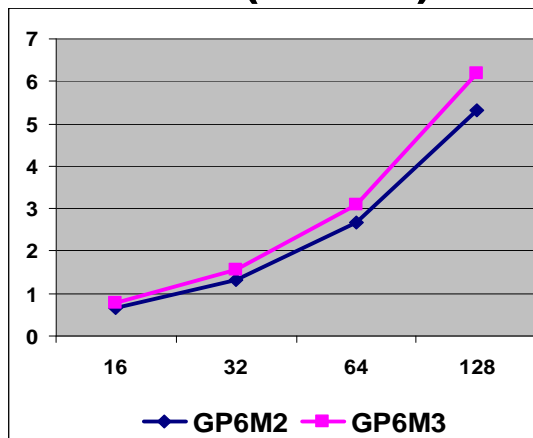
زمان دسترسی و مصرف انرژی برای فایل‌های ثبت چند درگاهی

Access times and energy consumption for multi-ported register files

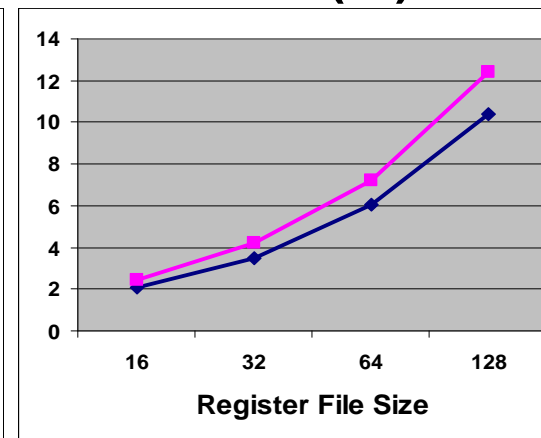
Cycle Time (ns)



Area ($\lambda^2 \times 10^6$)



Power (W)



Rixner's et al. model [HPCA'00], Technology of 0.18 μm

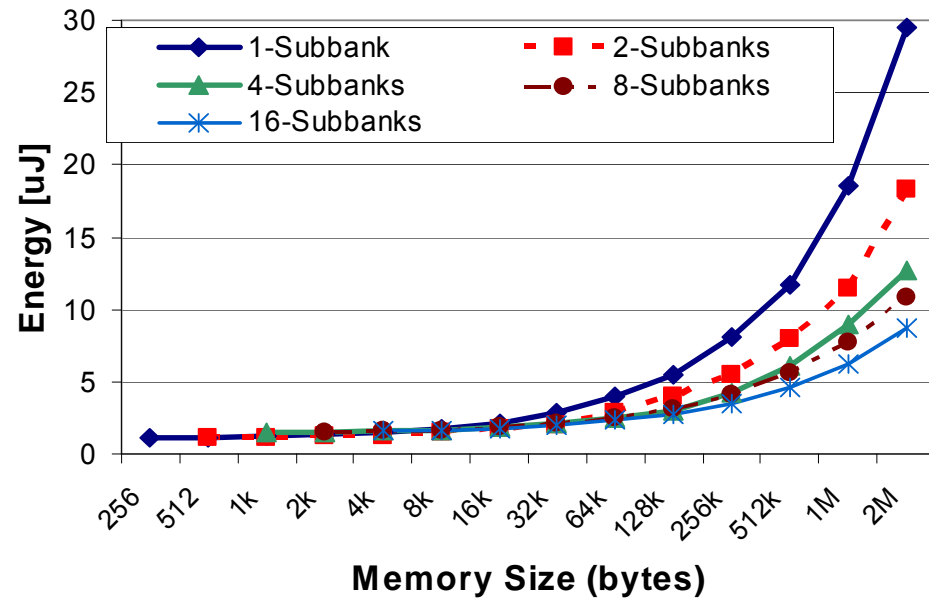
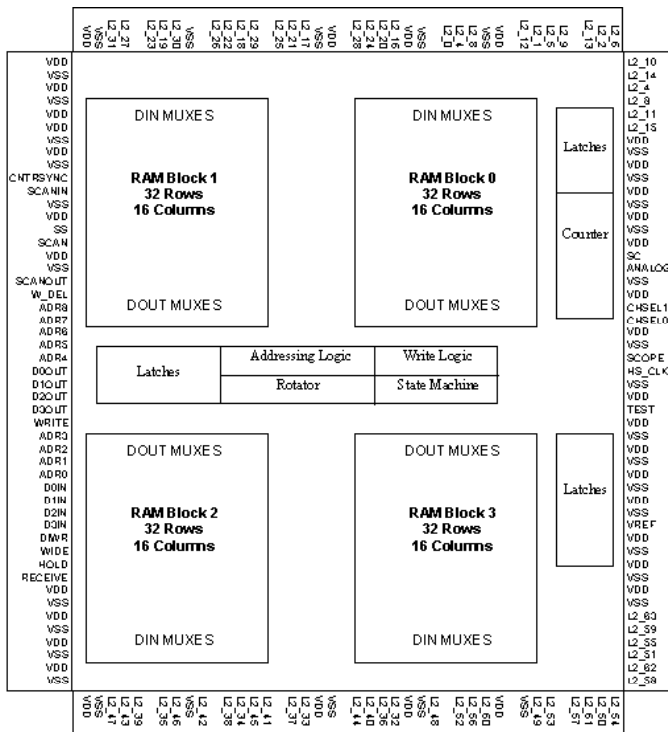
Source and © H. Valero, 2001



کاهش مصرف انرژی با زیربانک سازی

Reducing energy consumption with Sub-banking

- سیم‌های کوتاه‌تر،
- خازن‌های کوچک‌تر
- دسترسی سریع‌تر



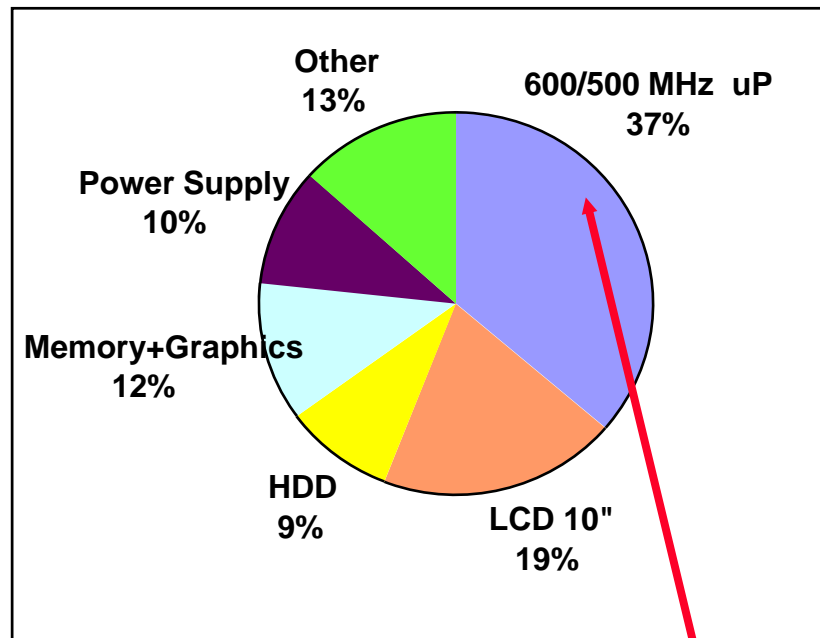
<http://www.ecse.rpi.edu/frisc/theses/MaierThesis/FIG319.GIF>



چه میزان از مصرف انرژی یک سیستم مرتبط به حافظه‌ی آن است؟

How much of the energy consumption of a system is memory-related?

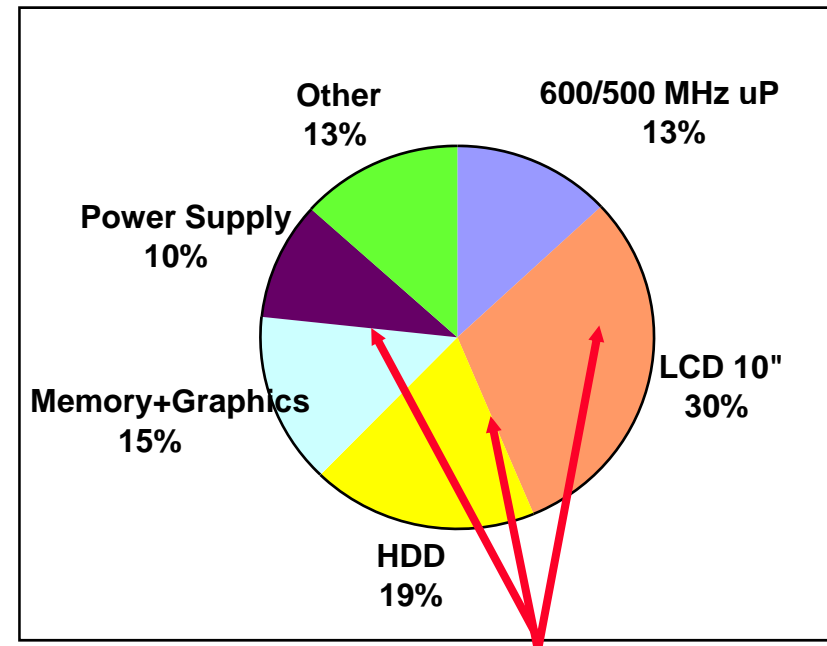
**Mobile PC
Thermal Design (TDP) System Power**



Note: Based on Actual Measurements

CPU Dominates Thermal Design Power

**Mobile PC
Average System Power**



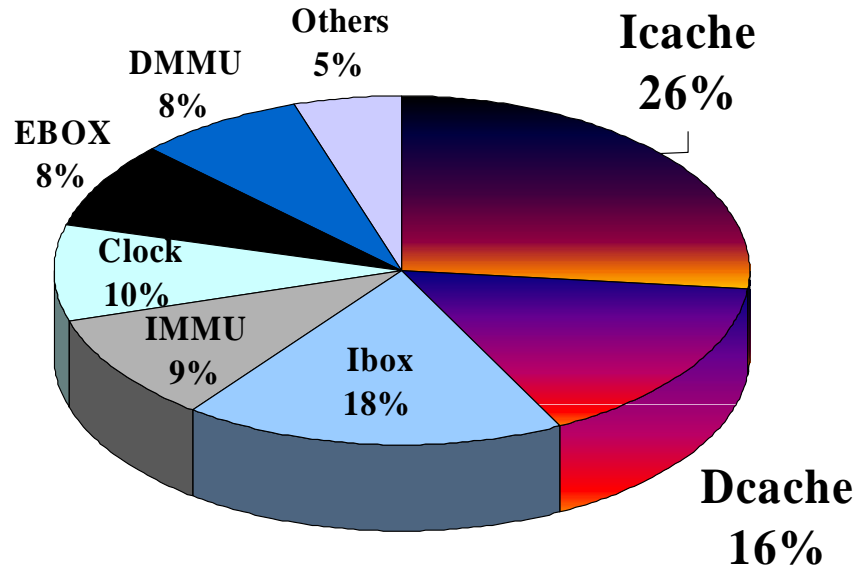
Multiple Platform Components Comprise Average Power

[Courtesy: N. Dutt; Source: V. Tiwari]



پراکندگی توان واحد پردازش مرکزی

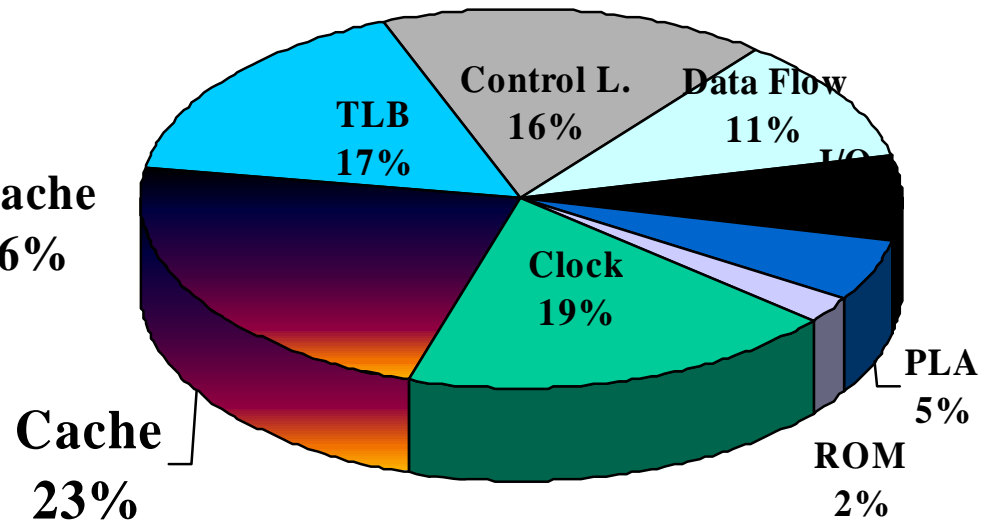
“CPU” Power Dissipation



Strong ARM

IEEE Journal of SSC
Nov. 96

42%/40% again memory-related !



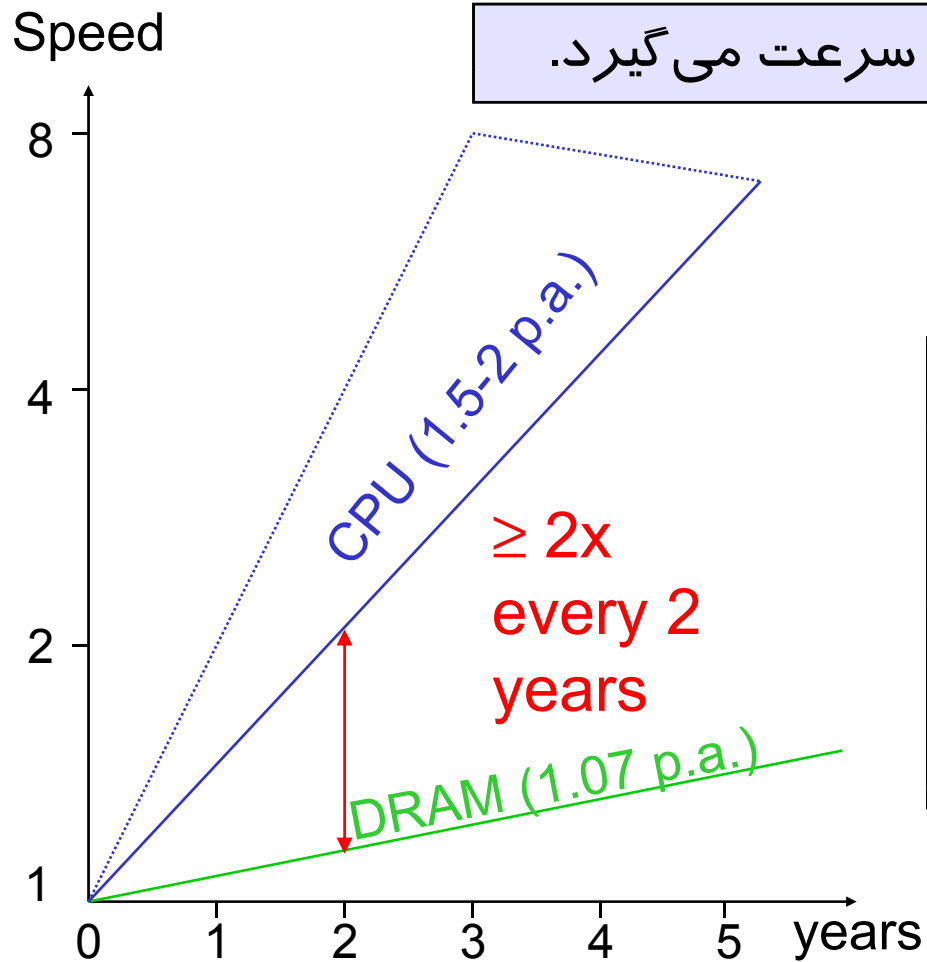
Power PC

Proceedings of ISSCC 94

Based on slide by and ©: Osman S. Unsal, Israel Koren, C. Mani Krishna, Csaba Andras Moritz, University of Massachusetts, Amherst, 2001



زمان دسترسی یک مساله خواهد شد



شکاف بین پردازنده و DRAM اصلی سرعت می گیرد.

- early 60ties (Atlas):
page fault ~ 2500 instructions
- 2002 (2 GHz μ P):
access to DRAM ~ 500 instructions
- ☞ penalty for cache miss about same as for page fault in Atlas

[P. Machanik: Approaches to Addressing the Memory Wall, TR Nov. 2002, U. Brisbane]



قابلیت پیش‌بینی یک مساله است

Predictability is a problem (1)

سیستم‌های تعبیه‌شده اغلب، سیستم‌های بی‌درنگ هستند.

باید رعایت قیدهای زمانی تضمین شود.

قابلیت پیش‌بینی: برای ارضای رعایت قیود زمانی در سیستم‌های بی‌درنگ سخت، قابلیت پیش‌بینی مهم‌ترین مساله است؛

زمان‌بندی پیش از زمان اجرا معمولاً تنها وسیله‌ی عملی برای فراهم کردن قابلیت پیش‌بینی در یک سیستم پیچیده است [Xu, Parnas]

⇐ سیستم‌های عامل حساس به زمان، زمان‌بند به طور ایستا



قابلیت پیش‌بینی یک مساله است Predictability is a problem (2)

حافظه‌های نهان موجود فعلی این مساله را حل نمی‌کنند:

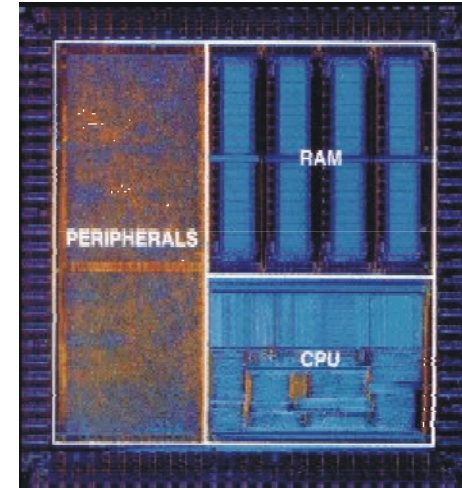
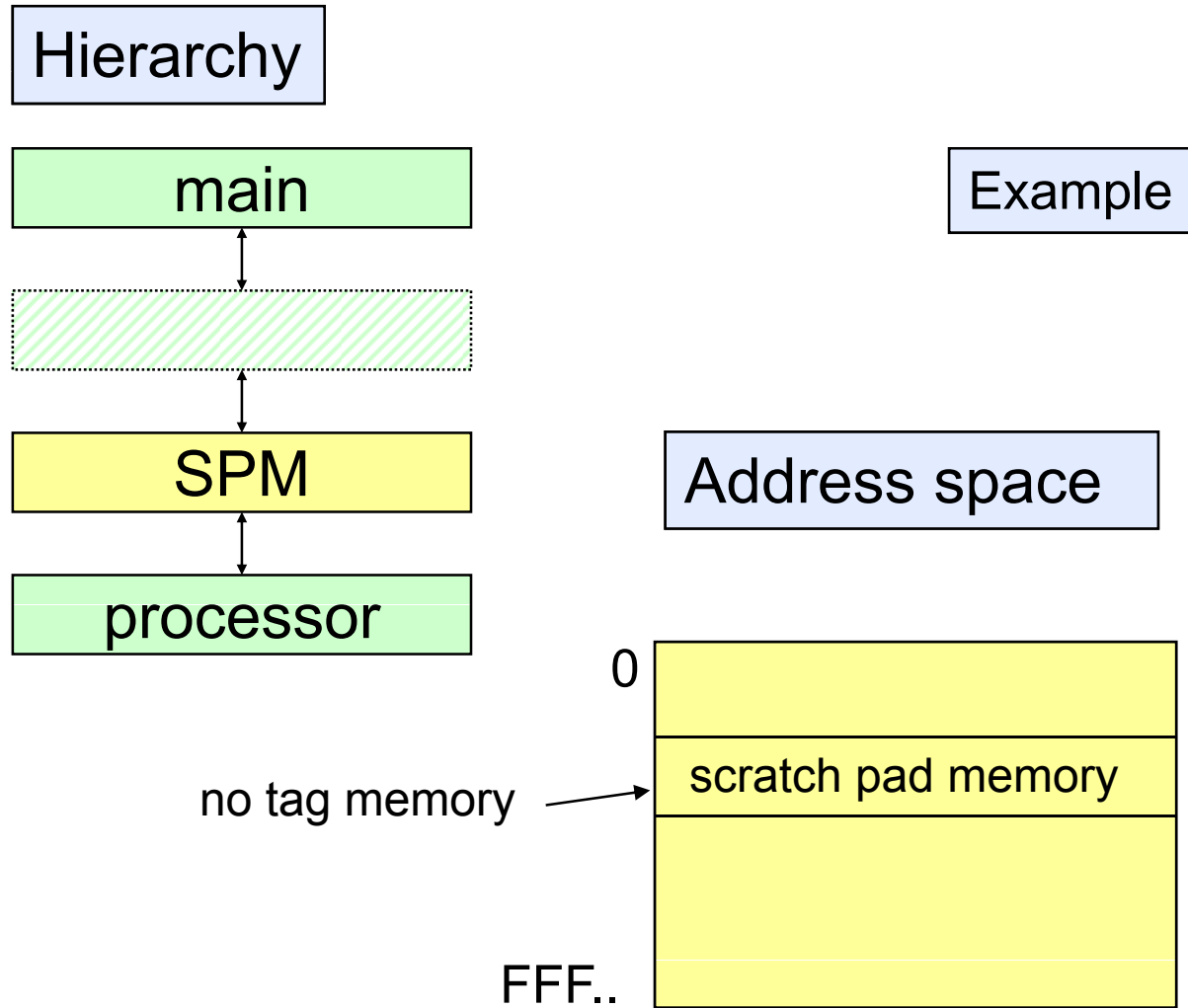
- بهبود رفتار در حالت متوسط
- استفاده از الگوریتم‌های جایگزینی «غیر قطعی» برای حافظه‌ی نهان

➔ **Scratch-pad/tightly coupled memory based predictability**



حافظه‌های سلسله‌مراتبی با استفاده از SPM

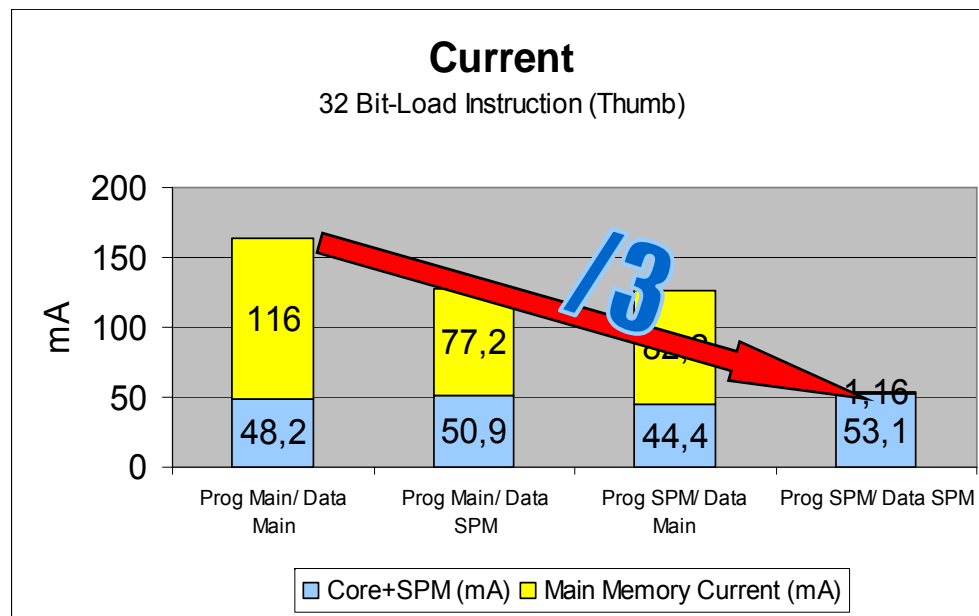
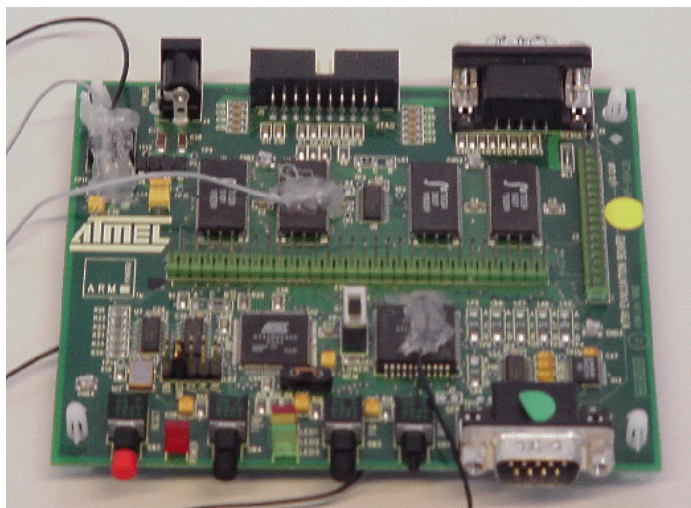
Hierarchical memories using scratch pad memories (SPM)



ARM7TDMI cores, well-known for low power consumption

Comparison of currents using measurements

E.g.: ATMEL board with ARM7TDMI and ext. SRAM

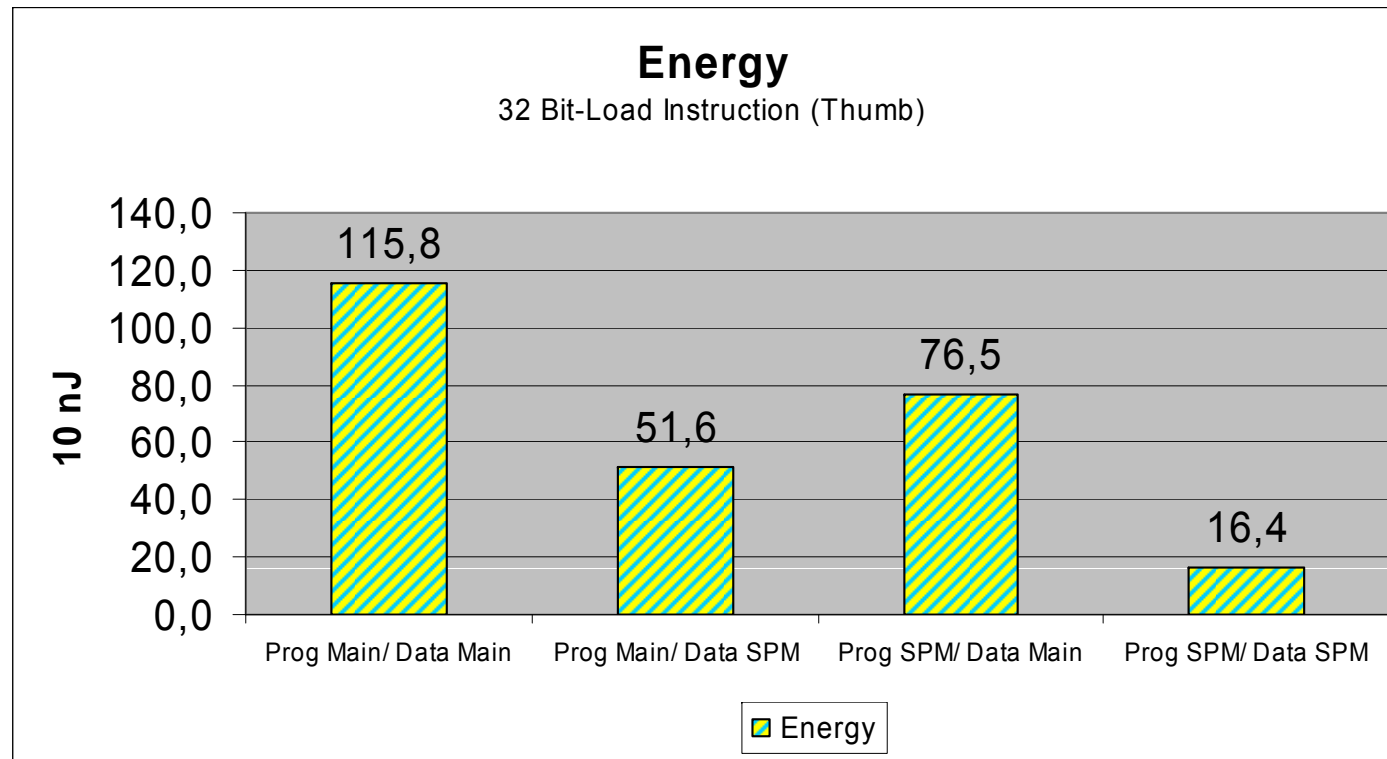


Comparison of energy consumption

Example: Atmel ARM-Evaluation board

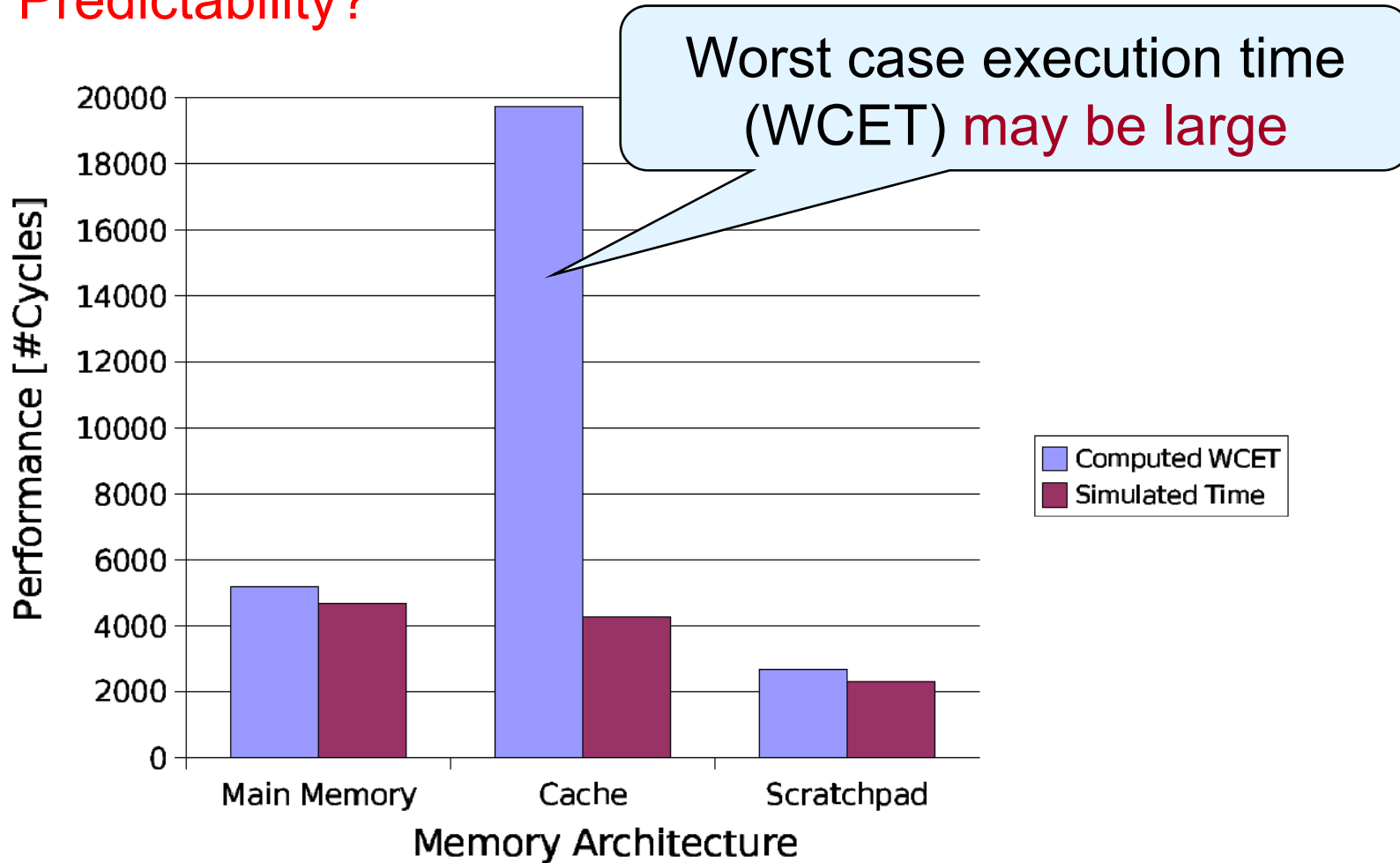
Main memory access takes more cycles
 ➔ savings (86%) larger than for current.

energy reduction:
 / 7.06



چرا فقط از حافظه‌ی نهان استفاده نمی‌کنیم؟ Why not just use a cache ? (1)

1. Predictability?

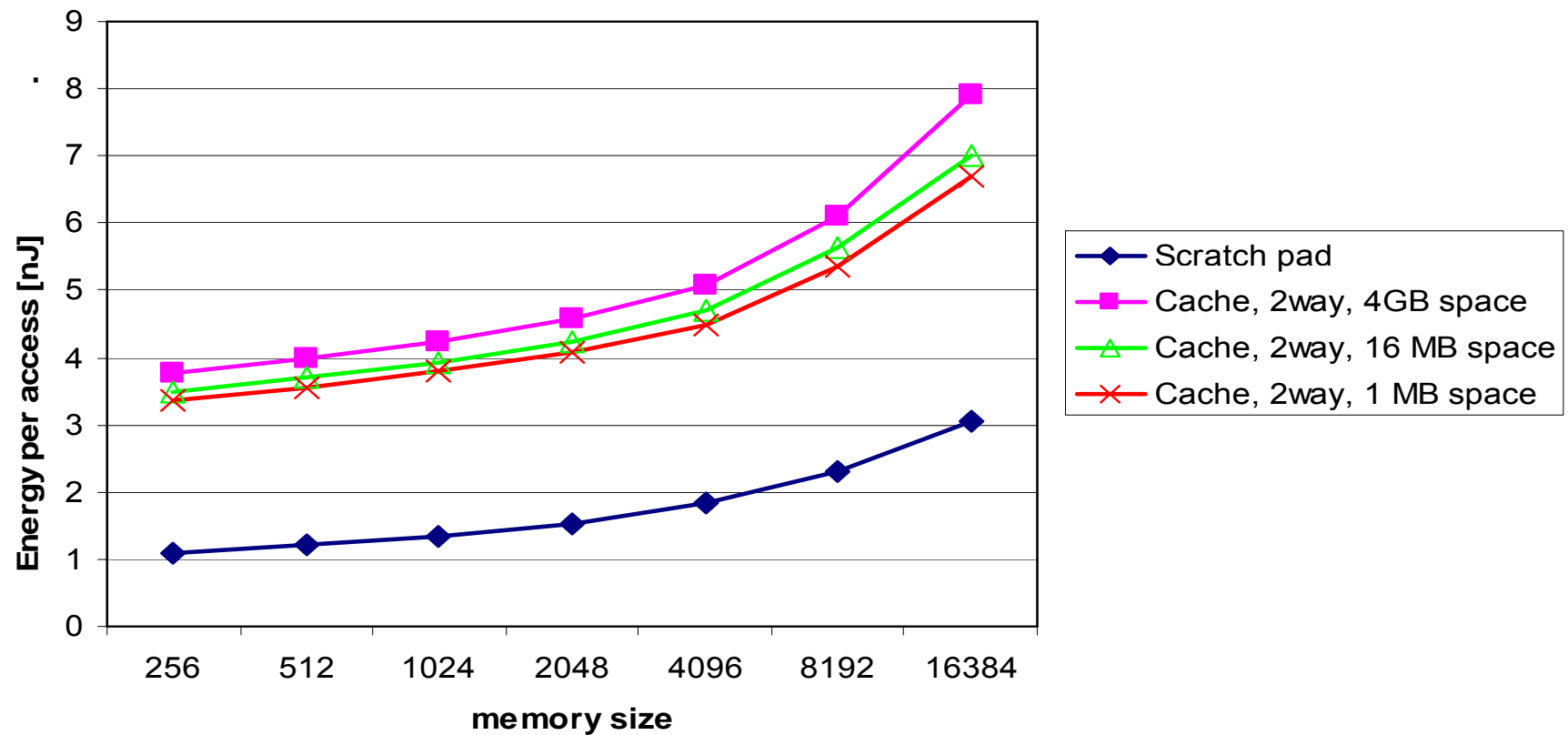


[P. Marwedel et al., ASPDAC, 2004]



چرا فقط از حافظه‌ی نهان استفاده نمی‌کنیم؟ Why not just use a cache ? (2)

2. Energy for parallel access of sets, in comparators, muxes.

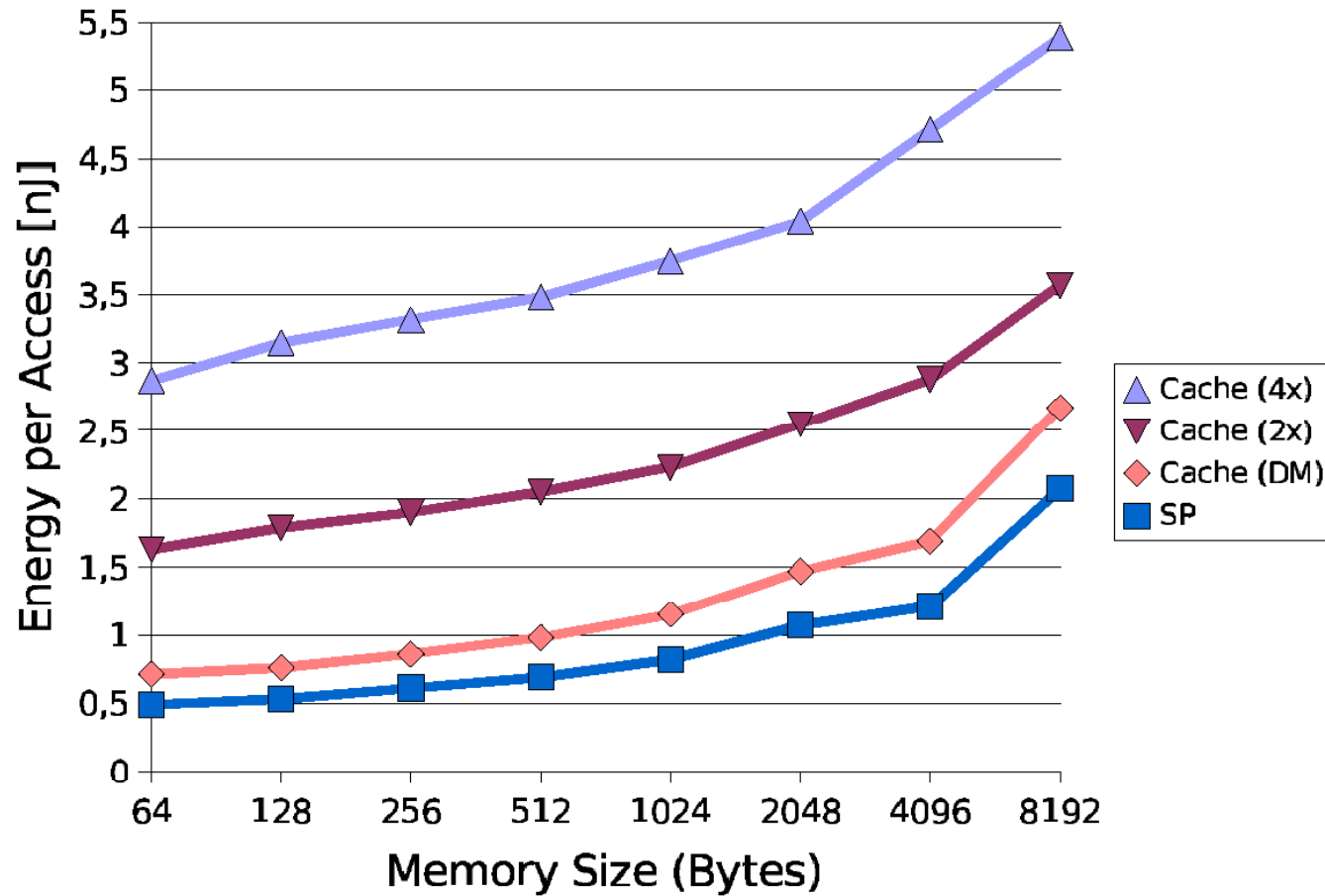


[R. Banakar, S. Steinke, B.-S. Lee, 2001]



تأثير شَرَكْتِ پذيرى

Influence of the associativity

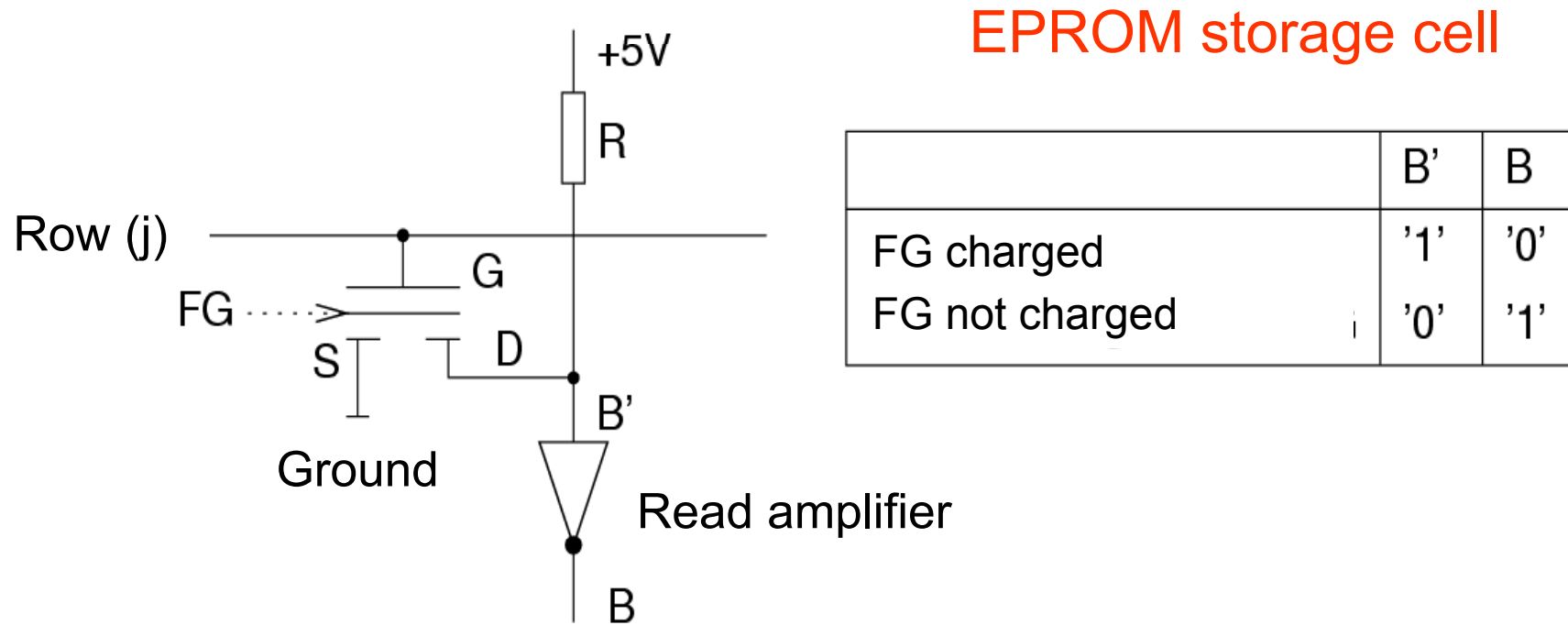


Parameters different from previous slides

[P. Marwedel et al., ASPDAC, 2004]



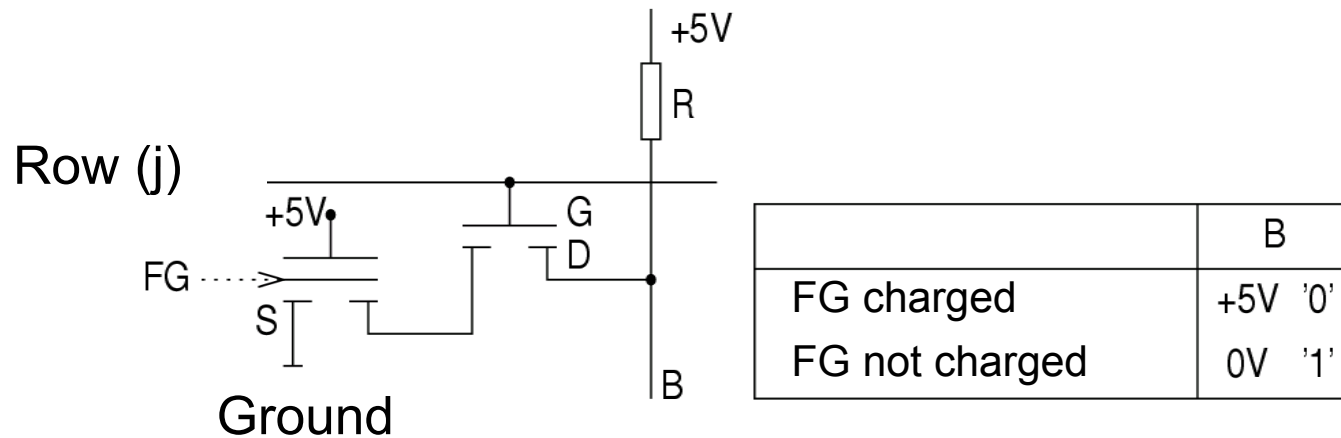
Flash Memory Based on EPROM/EEPROM-Memory



گیت شناور FG می‌تواند با یک ولتاژ بالا شارژ شود.
 ترانزیستور شارژ شده نارسا می‌شود، اگر سطر آن انتخاب شود.
 دشارژ شدن با نور UV.

EEPROMS storage cell

EEPROM = *electrically erasable read only memory*.
 EEPROM needs **additional transistor** per bit



EEPROM برای هر بیت به یک ترانزیستور اضافی نیاز دارد.
 نوشتن و پاک کردن تنها به سیگنال‌های الکتریکی نیاز دارد.

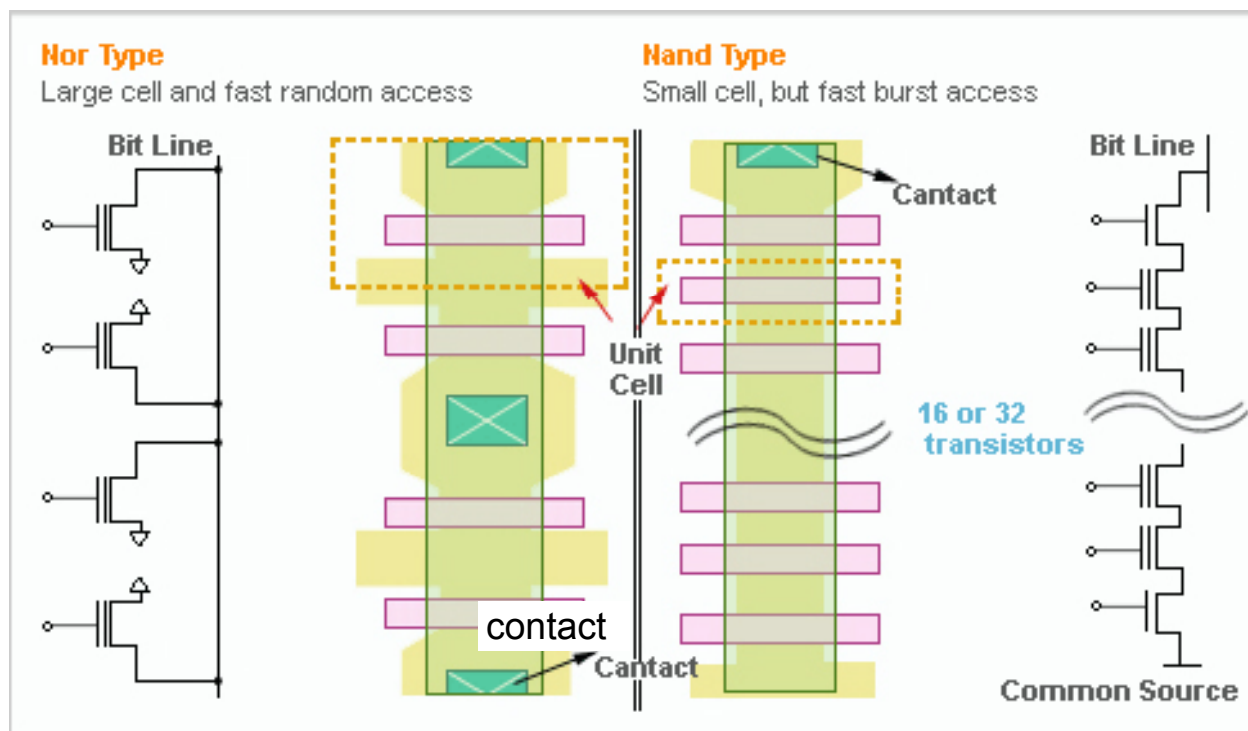
NOR- and NAND-Flash

NOR: Transistor between bit line and ground

NOR: ترانزیستور بین خط بیت و زمین قرار می گیرد.

NAND: Several transistor between bit line and ground

NAND: چند ترانزیستور بین خط بیت و زمین قرار می گیرد.



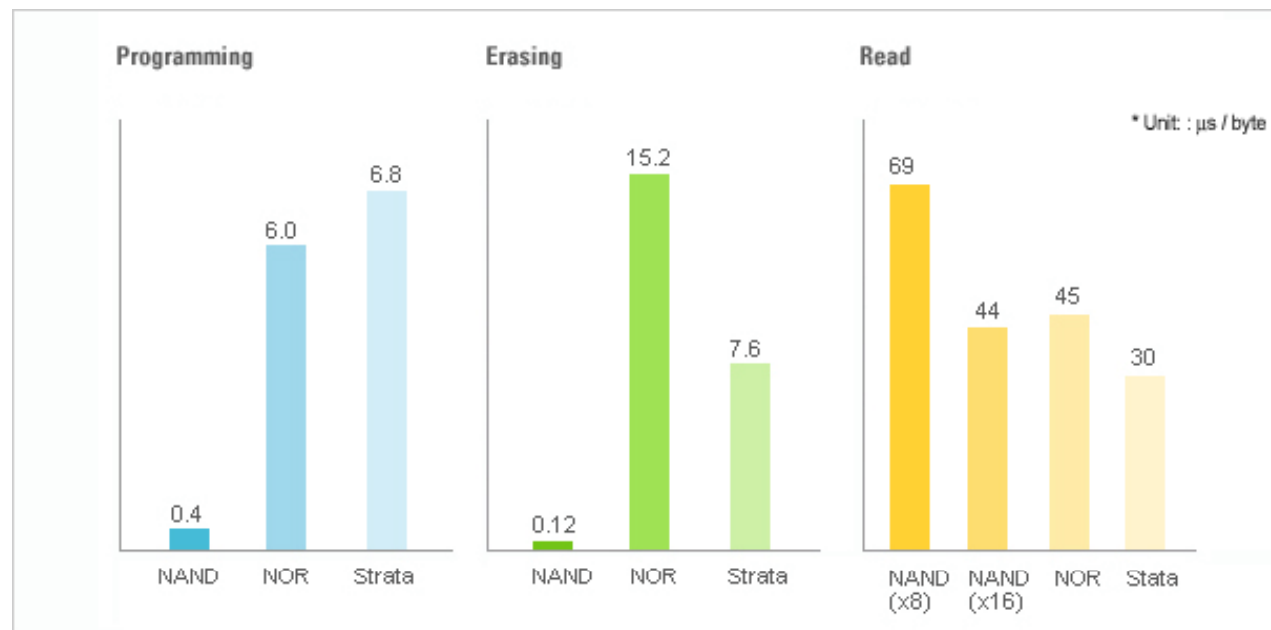
[www.samsung.com/Products/Semiconductor/Flash/FlashNews/FlashStructure.htm]



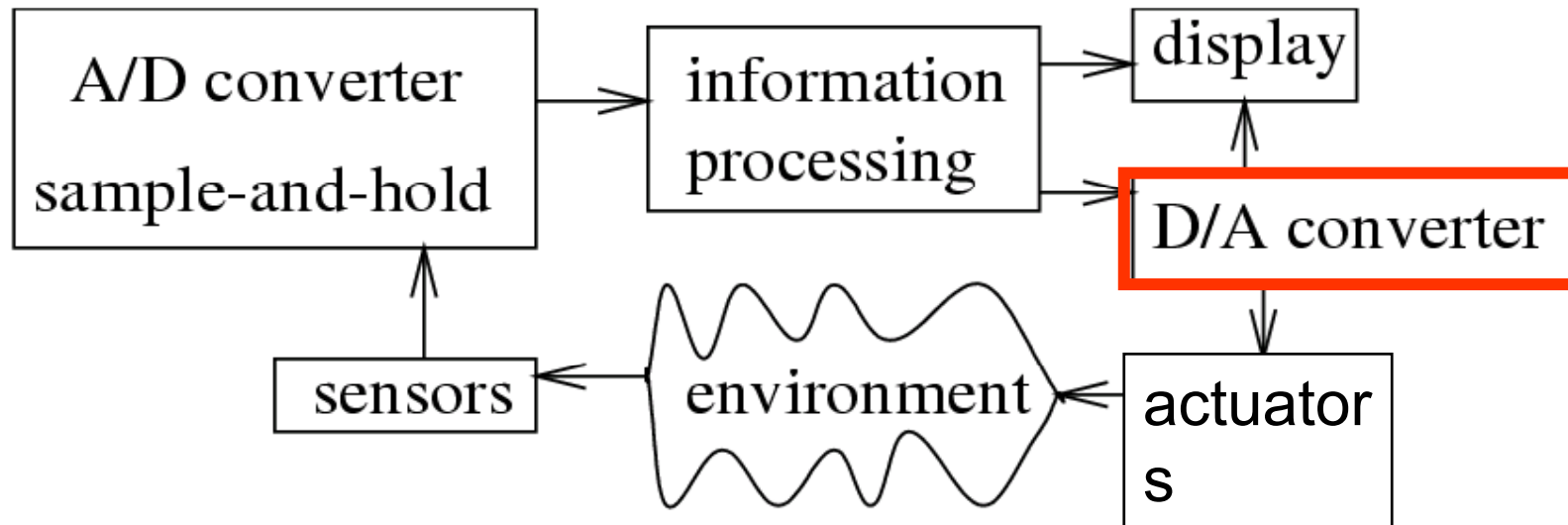
Properties of NOR- and NAND-Flash memories

Type/Property	NOR	NAND
Random access	Yes 😊	No 😞
Erase block	Slow 😞	Fast 😊
Size of cell	Larger 😊	Small 😊
Reliability	Larger 😊	Smaller 😞
Execute in place	Yes 😊	No 😞
Applications	Code storage, boot flash, set top box	Data storage, USB sticks, memory cards

[www.samsung.com/Products/Semiconduc
tor/Flash/FlashNews/FlashStructure.htm]

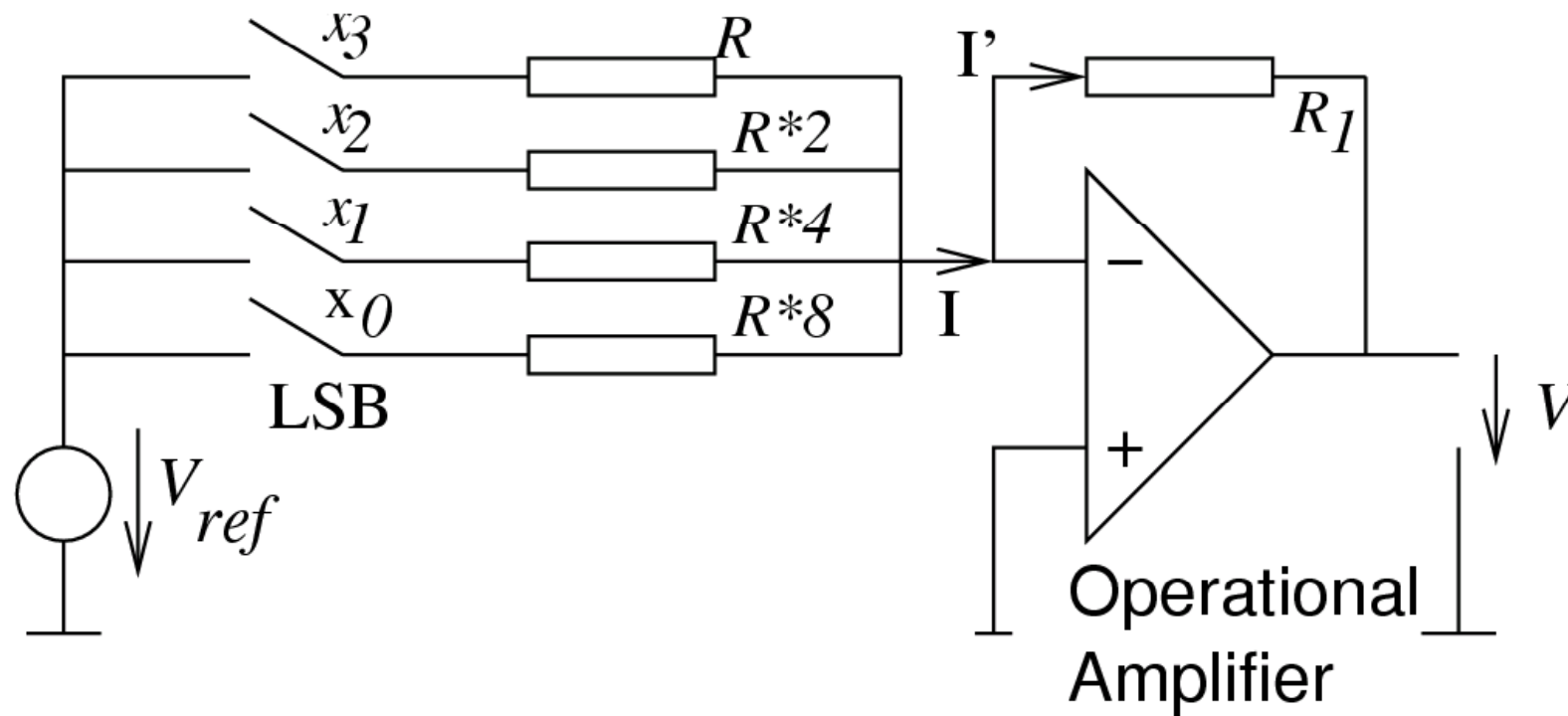


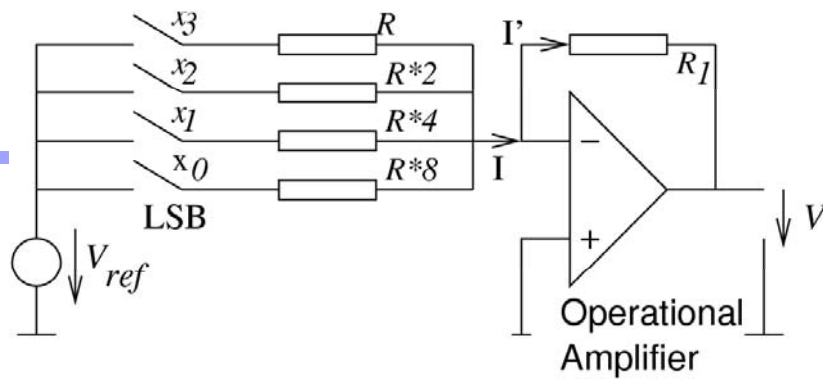
Embedded System Hardware



مبدل‌های آنالوگ به دیجیتال Digital-to-Analog (D/A) Converters

انواع مختلفی دارد، مانند:





ولتاژ خروجی: عدد نمایش داده شده با X

Output voltage \approx
no. represented by x

Due to Kirchoff's laws:

$$I = x_3 \times \frac{V_{ref}}{R} + x_2 \times \frac{V_{ref}}{2 \times R} + x_1 \times \frac{V_{ref}}{4 \times R} + x_0 \times \frac{V_{ref}}{8 \times R}$$

$$= \frac{V_{ref}}{R} \times \sum_{i=0}^3 x_i \times 2^{i-3}.$$

Due to Kirchoff's laws:

$$V + R_1 \times I' = 0.$$

Current into Op-Amp=0:

$$I = I'.$$

Hence:

$$V + R_1 \times I = 0.$$

Finally:

$$-V = V_{ref} \times \frac{R_1}{R} \sum_{i=0}^3 x_i \times 2^{i-3} = V_{ref} \times \frac{R_1}{8 \times R} \times nat(x).$$



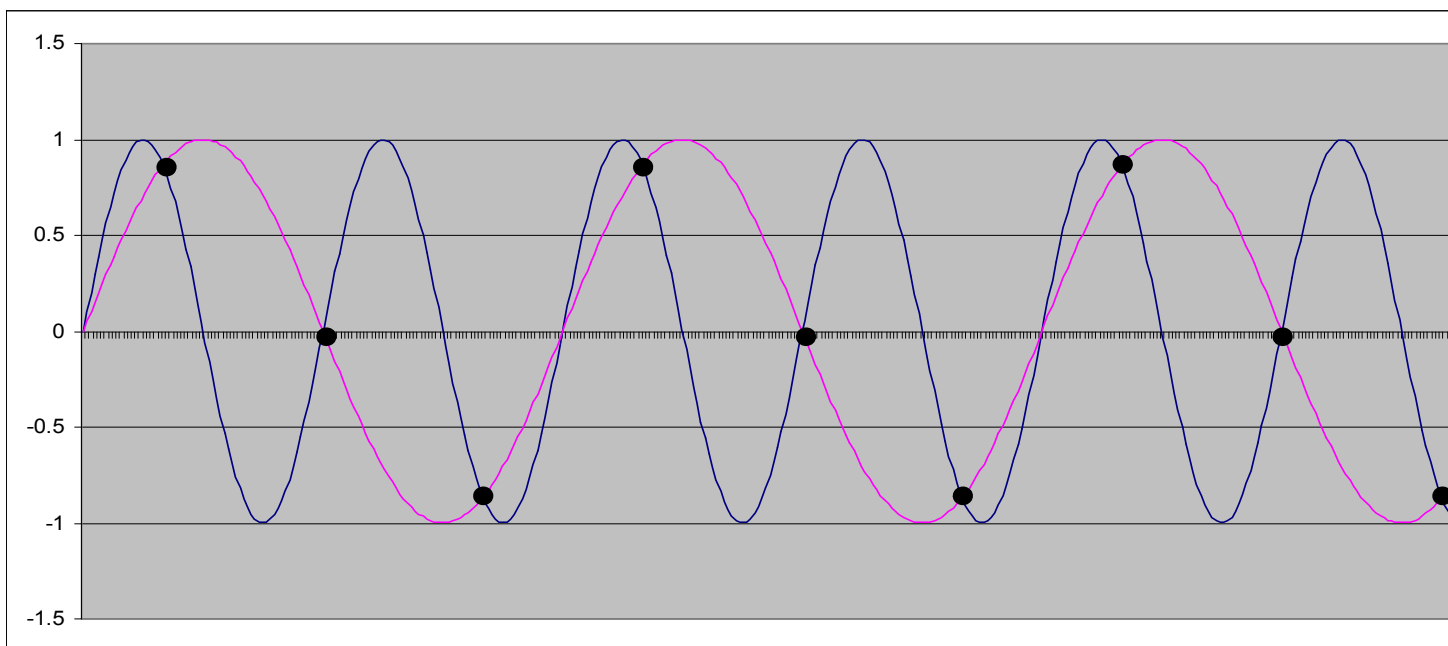
آیا می‌توان سیگنال آنالوگ را از روی مقدار دیجیتال آن بازسازی کرد؟

Possible to reconstruct analog value from digitized value?

Let f_s be the **sampling frequency**

Input signals with frequency components $> f_s/2$ cannot be distinguished from signals with frequency components $< f_s/2$.

Example: Signal: 5.6 Hz; Sampling: 9 Hz



طیف فرکانسی یک سیگنال نمونه‌برداری شده

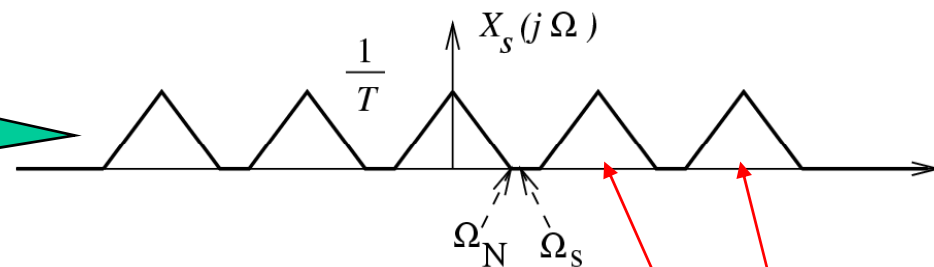
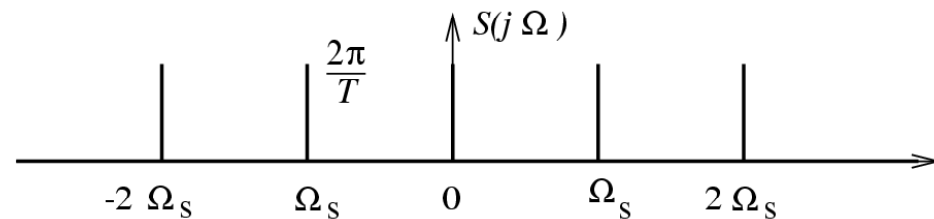
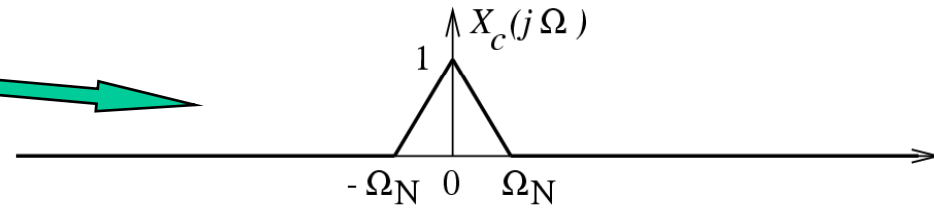
Frequency spectrum of sampled signal

Let $X_c(j\Omega)$: frequency spectrum of the continuous signal, cut-off frequency $\Omega_N = 2\pi f_N$

Let $\Omega_s = 2\pi f_s$: sampling frequency

Let X_s : frequency spectrum of the sampled signal

X_s consists of multiple copies of X_c , separated by Ω_s

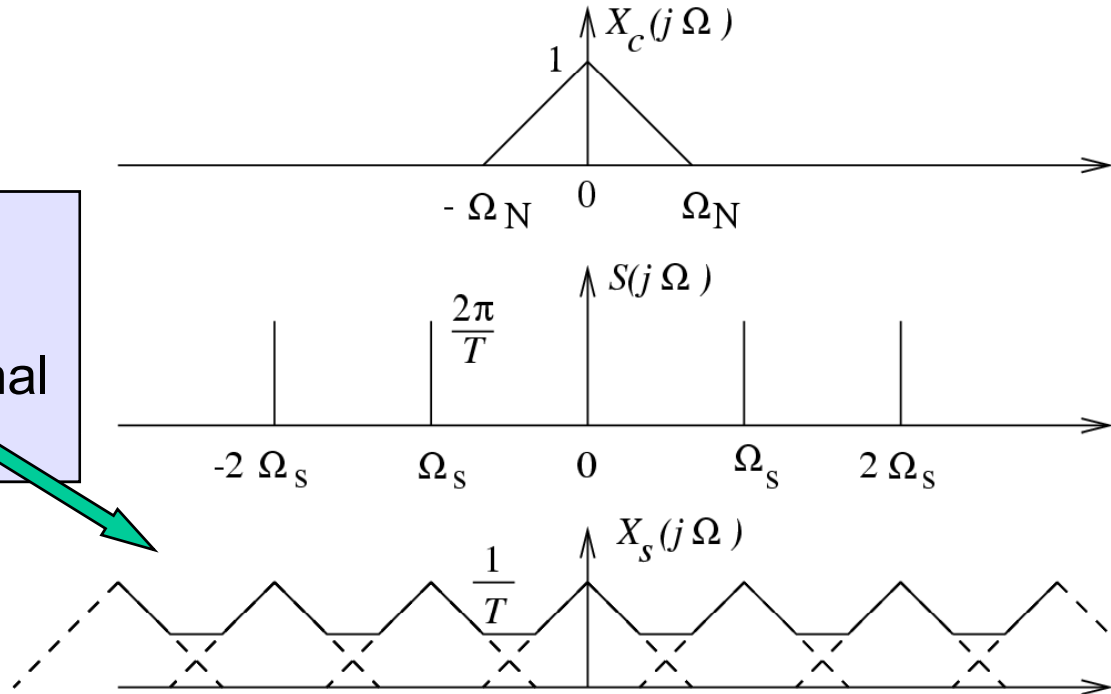


Cannot be distinguished in sampled signal

Formally: $X_s = X_c$ folded with S , with S : frequency spectrum of clock

Aliasing

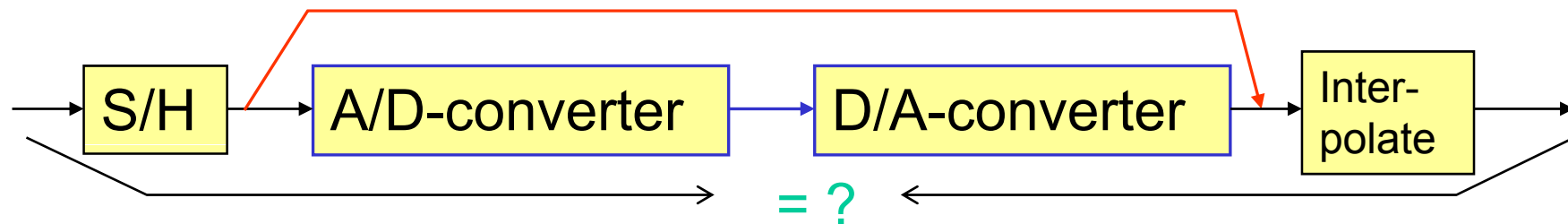
If $\Omega_s < 2 \times \Omega_N$ copies of spectrum will overlap (we don't know the original frequencies any more)



No problem for signal reconstruction if this is avoided.

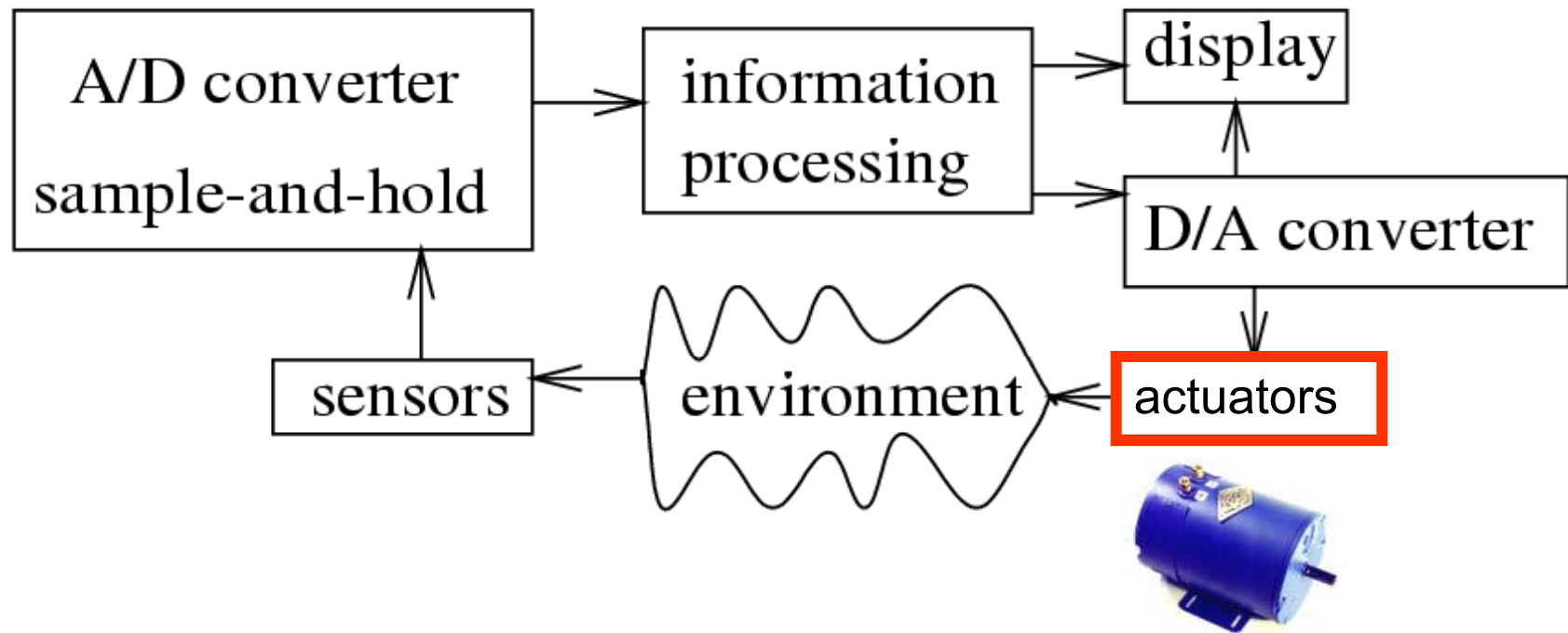
👉 Nyquist theorem

- Analog input to sample-and-hold can be precisely reconstructed from its output, provided that sampling proceeds at \geq double of the highest frequency found in the input voltage. [Nyquist 1928, Shannon, 1949]



Does not capture effect of value quantization:
Quantization noise prevents precise reconstruction.

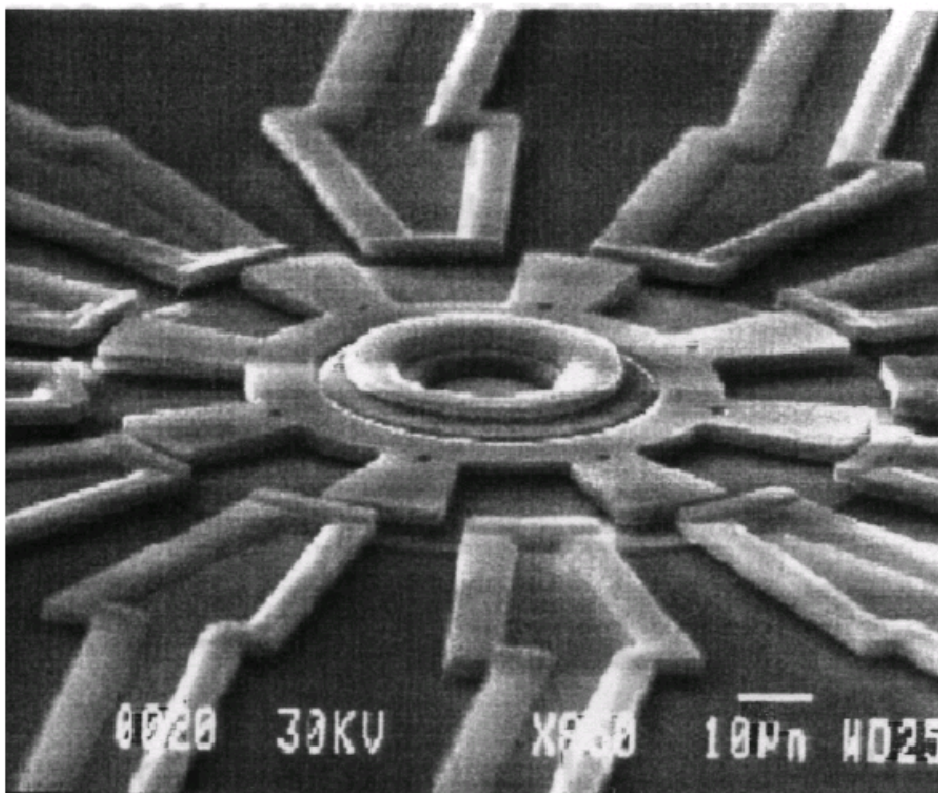
Embedded System Hardware



محرکه‌ها و خروجی‌ها Actuators and output

Huge variety of actuators and output devices,
impossible to present all of them.

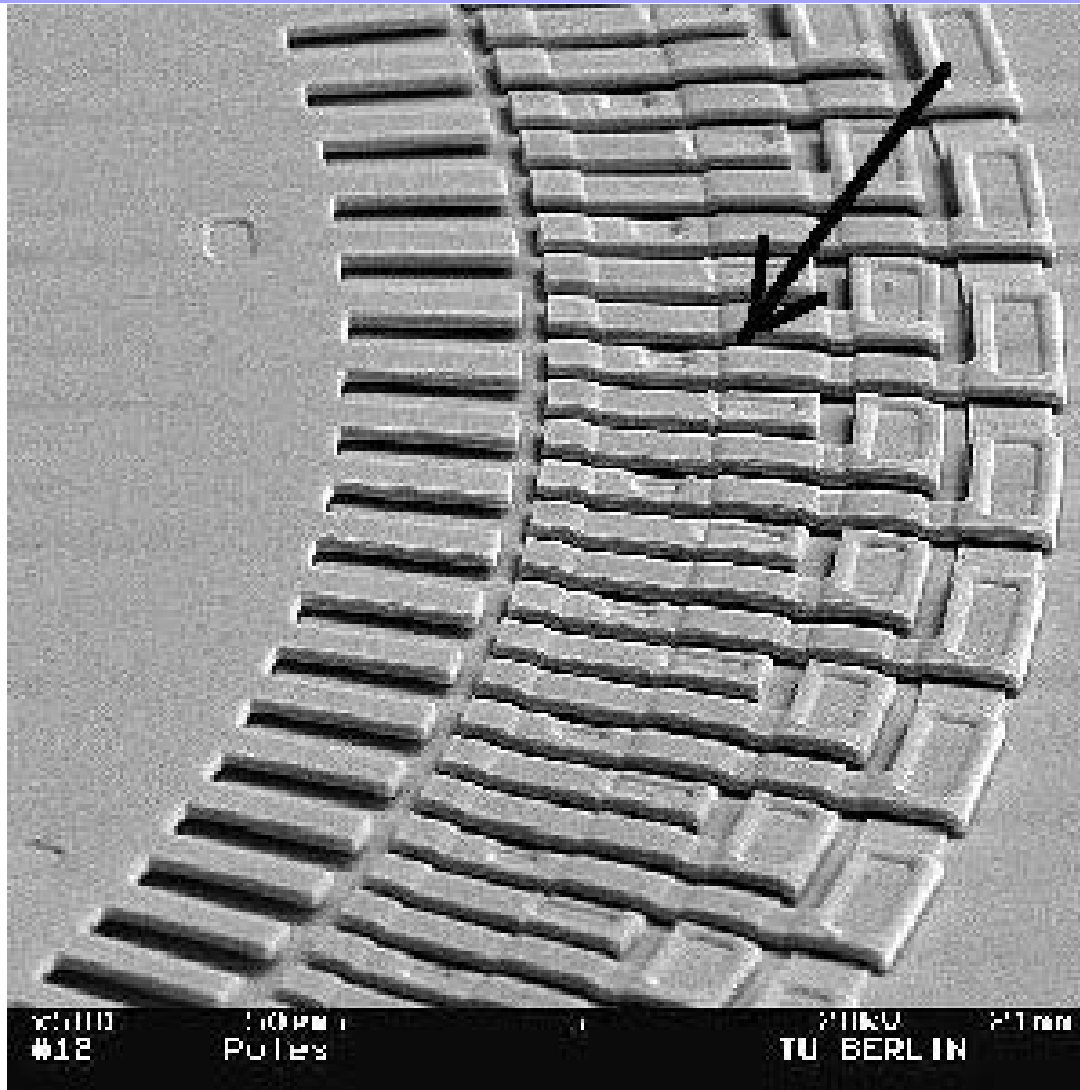
Microsystems motors as examples (© MCNC):



(© MCNC)



Actuators and output (2)



Courtesy and ©:
E. Obermeier, MAT,
TU Berlin



موتور پله‌ای

Stepper Motor

- موتور پله‌ای: وقتی سیگنال “step” را دریافت می‌کند، به اندازه‌ی زاویه‌ی ثابت می‌چرخد.
- بر خلاف موتور DC که تنها در زمان اعمال توان می‌چرخد.
- چرخش با اعمال دنباله‌ی ولتاژ خاص به سیم‌لوله‌ها COILS انجام می‌شود.
- کنترل‌کننده، این کار را بسیار ساده می‌کند.

<http://www.cise.ufl.edu/~prabhat/Teaching/cis6930-f04/comp4.pdf>



خلاصه

We have covered:

- sensors (briefly)
- sample-and-hold and A/D converter circuits
- communication
- information processing hardware
 - ASICs (briefly)
 - processors
 - FPGAs
 - memory
- D/A-converters
- actuators (briefly)

